

О многотактных автоматах

Ф. ГЕЧЕГ (Сегед)*

Л. Кальмар в работе [1] ввел алгебраическую систему, которую можно рассматривать, как алгебраическую модель автоматической вычислительной машины. В одной из своих неопубликованных лекций им же был предложен упрощенный вариант этой модели, названный многотактным автоматом. В настоящей работе вводится понятие κ -автомата, эквивалентное понятию многотактного автомата в отношении осуществимых ими отображений, допускающее, однако, более простой алгебраический подход. С помощью понятия κ -автомата для многотактных автоматов Кальмара доказывается аналог некоторых результатов, полученных раньше для автоматов Мили.

§ 1

Система $A = A(X, A, a_0, Y, \delta, \lambda)$ называется κ -автоматом, если X, A, Y — множества, $a_0 \in A$, δ — отображение множества $A \times (X \cup e)$ в A , λ — отображение множества $A \times (X \cup e)$ в свободную полугруппу $F(Y)$ с единичным элементом e , для которых выполняются

$$(1) \quad \delta(a, e) = a \text{ и } \lambda(a, e) = e \quad (a \in A).$$

(Множество X, A и Y называется множеством входных сигналов, состояний и выходных сигналов, соответственно, а a_0 — начальным состоянием. Функцию δ и λ назовем функцией переходов и выходов, соответственно.)

Символ e называется *пустым словом*. Его появление на входе или на выходе κ -автомата означает отсутствие входного или выходного сигнала. Символ e не входит ни в множество X , ни в множество Y , его использование служит только для упрощения наших рассуждений.

κ -автомат A называется *конечным*, если каждое из множеств X, A и Y является конечным.

Пусть $a \in A$ — любое состояние некоторого κ -автомата A . Мы говорим, что отображение $\varphi_a: F(X) \rightarrow F(Y)$ индуцируется состоянием a κ -автомата A ,

*) F. GÉCSEG (Szeged).

если φ_a переводит произвольное слово $p = x_1 \dots x_n \in F(X)$ в произведение $q_1 \dots q_n$ слов $q_1, \dots, q_n \in F(Y)$, определенных условиями

$$(2) \quad \delta(a, x_1) = a_1, \delta(a_1, x_2) = a_2, \dots, \delta(a_{n-1}, x_n) = a_n$$

и

$$(3) \quad \lambda(a, x_1) = q_1, \lambda(a_1, x_2) = q_2, \dots, \lambda(a_{n-1}, x_n) = q_n.$$

Отображением, индуцируемым κ -автоматом A называется φ_{a_0} , индуцируемое начальным состоянием a_0 κ -автомата A .

Система $A = A(X, A', A'', a'_0, Y, \delta', \delta'', \lambda', \lambda'')$ называется *многотактным автоматом Кальмара*, где

- (I) A' — множество состояний покоя, $a'_0 \in A'$,
- (II) A'' — множество состояний работы,
- (III) $A = A' \cup A''$ — множество состояний,
- (IV) X — множество входных сигналов,
- (V) Y — множество выходных сигналов,
- (VI) $\delta': A' \times X \rightarrow A$ — функция переходов при покое,
- (VII) $\delta'': A'' \rightarrow A$ — функция переходов при автоматическом режиме,
- (VIII) $\lambda': A' \times X \rightarrow Y$ — (частичная) функция выходов при покое,
- (IX) $\lambda'': A'' \rightarrow Y$ — (частичная) функция выходов при автоматическом режиме.

В согласии с нашим подходом предполагается, что функции λ' и λ'' вполне определенные (т. е. нечастичные), но в некоторых местах их значения равны пустому слову e .

Автомат A Кальмара называется *конечным*, если множества X , A и Y конечные, далее, существует натуральное число $k(A)$ так, что автомат A из любого состояния работы $a'' \in A''$ (автоматически) переходит в некоторое состояние покоя в числе тактов, не превосходящем $k(A)$.

Отображения, индуцируемые автоматами Кальмара определяются аналогично отображениям, индуцируемым κ -автоматами.

В дальнейшем мы занимаемся лишь *конечными инициальными* κ -автоматами и *конечными инициальными* автоматами Кальмара.

Два автомата (любой из которых может быть либо κ -автомат либо автомат Кальмара) с общими множествами входов и выходов называются *эквивалентными*, если они индуцируют одно и то же отображение.

Теперь покажем, что понятие κ -автомата эквивалентно понятию автомата Кальмара в указанном выше смысле. Именно, имеет место следующее

Предложение 1. *Для произвольного автомата Кальмара существует эквивалентный ему κ -автомат, с другой стороны, любой κ -автомат эквивалентен некоторому автомату Кальмара.*

Рассмотрим произвольный многотактный автомат A . Состояние покоя $a' \in A'$ мы назовем *x -конечным состоянием*, если $\delta'(a', x)$ содержится в A'' , т. е. $\delta'(a', x)$ — состояние работы. Пусть $\delta'(a', x)$ обозначает состояние из A' , в которое A автоматически переходит из состояния $\delta'(a', x)$ и обозначим через $\lambda'(a', x)$ слово из $F(Y)$, которое автомат A выдает в течение этого автомати-

ческого перехода. Тогда, как легко усмотреть, κ -автомат $\mathbf{B} = \mathbf{B}(X, B, b_0, Y, \delta, \lambda)$, для которого

$$(4) \quad B = A'; b_0 = a'_0,$$

$$(5) \quad \delta(a', x) = \begin{cases} \delta'(a', x), & \text{если } a' \text{ — не } x\text{-конечное состояние,} \\ \overline{\delta'(a', x)}, & \text{если } a' \text{ — } x\text{-конечное состояние,} \end{cases}$$

$$(6) \quad \lambda(a', x) = \begin{cases} \lambda'(a', x), & \text{если } a' \text{ — не } x\text{-конечное состояние,} \\ \overline{\lambda'(a', x)}, & \text{если } a' \text{ — } x\text{-конечное состояние,} \end{cases}$$

эквивалентен автомату Кальмара \mathbf{A} .

Обратно, пусть $\mathbf{B} = \mathbf{B}(X, B, b_0, Y, \delta, \lambda)$ — произвольный κ -автомат. Предположим, что для некоторого $x \in X$ и $b \in B$ справедливо следующее соотношение

$$(7) \quad \lambda(b, x) = y_1 \dots y_k \quad (y_i \in Y; \quad i = 1, \dots, k),$$

где $k > 1$. Тогда, обозначим через (b, x) множество $\langle b_1^x, \dots, b_{k-1}^x \rangle$, где ни одного из символов b_i^x ($i = 1, \dots, k-1$) не содержится в B . Пусть B' — объединение множеств (b, x) для всех $b \in B$ и $x \in X$, удовлетворяющих условию (7). Нетрудно показать, что автомат Кальмара $\mathbf{A} = \mathbf{A}(X, A', A'', a'_0, Y, \delta', \delta'', \lambda', \lambda'')$, описанный в следующем, эквивалентен \mathbf{B} :

$$A' = B; \quad a'_0 = b_0,$$

$$A'' = B',$$

$$\delta'(b, x) = \begin{cases} \delta(b, x), & \text{если } b \text{ и } x \text{ не удовлетворяют (7),} \\ b_1^x, & \text{если } b \text{ и } x \text{ удовлетворяют (7),} \end{cases}$$

$$\delta''(b_i^x) = \begin{cases} b_{i+1}^x, & \text{если } i < k-1, \\ \delta(b, x), & \text{если } i = k-1, \end{cases}$$

$$\lambda'(b, x) = \begin{cases} \lambda(b, x), & \text{если } b \text{ и } x \text{ не удовлетворяют (7),} \\ y_1, & \text{если } b \text{ и } x \text{ удовлетворяют (7),} \end{cases}$$

$$\lambda''(b_i^x) = y_{i+1} \quad (i = 1, \dots, k-1).$$

Этим Предложение 1 полностью доказано.

§ 2

Пусть X — произвольное конечное множество. Тогда каждый κ -автомат и автомат Кальмара с общим множеством X входных и выходных сигналов индуцирует отображение свободной полугруппы $F(X)$ с единичным элементом в себя. При данном X обозначим через K_X множество всех отображений, индуцирующихся автоматами Кальмара с общим множеством X входов и выходов. В силу Предложения 1, множество K_X совпадает с множеством всех

отображений, индуцируемых κ -автоматами, обладающими с общим множеством X входных и выходных сигналов.

Покажем, что справедливо следующее

Предложение 2. *Множество K_X образует полугруппу относительно обычного произведения отображений.*

Пусть φ и ψ — отображения из K_X , индуцируемые κ -автоматами $A = A(X, A, a_0, X, \delta, \lambda)$ и $B = B(X, B, b_0, X, \delta', \lambda')$, соответственно. Так как произведение отображений ассоциативно, то для доказательства Предложения 2 достаточно показать, что $\varphi\psi$ содержится в K_X . Это, однако, верно, потому что автомат $C = C(X, C, c_0, X, \delta'', \lambda'')$ для которого выполняются

$$\begin{aligned} C &= A \times B; \quad c_0 = (a_0, b_0), \\ \delta''((a, b), x) &= (\delta(a, x), u[\delta'(b, \lambda(a, x))], {}^1) \\ \lambda''((a, b), x) &= \lambda'(b, \lambda(a, x)), \end{aligned}$$

является κ -автоматом и C индуцирует $\varphi\psi$. Этим Предложение 2 доказано.

Автомат C называется *суперпозицией* κ -автомата A с κ -автоматом B . Понятие суперпозиции естественным образом обобщается для произвольного вполне упорядоченного конечного множества κ -автоматов.

Докажем, что K_X ($\bar{X} \cong 2$) не обладает конечной системой образующих элементов. Прежде всего докажем лемму, из которой наше утверждение вытекает.

Пусть $A = A(X, A, a_0, X, \delta, \lambda)$ — произвольный κ -автомат. Для всех троек (A, a, x) , где состояние a и входной сигнал x произвольны из A , можно однозначно сконструировать κ -автомат $A^{(a, x)}$ (ср. [2]) следующим образом: x — единственный входной сигнал, a — начальное состояние, $A^{(a, x)}$ — множество состояний, которое содержит, кроме a , все состояния вида $ax \dots x$ автомата A (и только их); множество X — выходной алфавит, а функции перехода и выхода получают из функций δ и λ путем ограничения их области определения парами (\bar{a}, x) , где $\bar{a} \in A^{(a, x)}$.

Покажем, что имеет место следующая

Лемма. *Если κ -автомат $A = A(X, A, a_0, X, \delta, \lambda)$ представляется в виде суперпозиции κ -автоматов $A_i = A_i(X, A_i, a_{i0}, X, \delta_i, \lambda_i)$ ($i = 1, \dots, k$), то для произвольного $a \in A$ и произвольного $x \in X$ автомат $A^{(a, x)}$ имеет такое множество допустимых разбиений π_0^*, \dots, π_j^* ($\pi_l^* > \pi_{l+1}^*$; $l = 0, \dots, j-1$), что для $0 \leq l \leq j-1$ число классов разбиения π_{l+1}^* , входящих в произвольный класс разбиения π_l^* , не превосходит s , где $s = \max_{1 \leq i \leq k} \bar{A}_i$.²⁾*

(Разбиение π множества состояний A κ -автомата $A = A(X, A, a_0, Y, \delta, \lambda)$ называется *допустимым*, если для произвольных $x \in X$ и $a, a' \in A$ из $a \equiv a'(\pi)$ следует $\delta(a, x) \equiv \delta(a', x)(\pi)$; ср. [2].)

¹⁾ $u(p)$ означает последнюю букву слова p .

²⁾ Здесь π_0^* означает тривиальное разбиение, содержащее единственный класс, а π_j^* — разбиение, имеющее только одноэлементные классы.

Определим разбиения π_i ($1 \leq i \leq k$) κ -автомата A следующим образом: $(a_1, \dots, a_i, \dots, a_k) = a$ и $(a'_1, \dots, a'_i, \dots, a'_k) = a'$ принадлежат к одному и тому же классу по π_i , если $a_t = a'_t$ (при $t = 1, \dots, i$). Покажем, что разбиения π_i — допустимы. Пусть $x \in X$ — произвольный входной сигнал. Тогда

$$\delta(a, x) = (a_1, q_1, \dots, a_i, q_i, \dots, a_k, q_k),$$

$$\delta(a', x) = (a'_1, q'_1, \dots, a'_i, q'_i, \dots, a'_k, q'_k).$$

Но, по определению суперпозиции, q_i ($1 \leq i \leq k$) зависит только от x и $a_1, \dots, \dots, a_{i-1}$. Поэтому, в силу равенств $a_1 = a'_1, \dots, a_i = a'_i$ справедливы равенства $q_1 = q'_1, \dots, q_i = q'_i$ и так имеют места $a_1, q_1 = a'_1, q'_1, \dots, a_i, q_i = a'_i, q'_i$, т. е. $\delta(a, x) \equiv \delta(a', x)$ (π_i). Значит, разбиения π_i ($i = 1, \dots, k$) — допустимы. Обозначим через π_0 — тривиальное разбиение, содержащее единственный класс. Тогда $\pi_0 > \pi_1 > \dots > \pi_k$, и легко убедиться, что число классов разбиения π_{m+1} , содержащихся в произвольном классе разбиения π_m ($0 \leq m \leq k-1$) равно $\overline{A_{m+1}}$, причём $\overline{A_{m+1}} \leq s$.

Пусть теперь разбиение π_i^* ($i = 0, \dots, k$) κ -автомата $A^{(a, x)}$ — следующее: $a \equiv a'(\pi_i^*)$ ($a, a' \in A^{(a, x)}$) тогда и только тогда, если $a \equiv a'(\pi_i)$. Классы по π_i^* представляются в виде пересечений классов по π_i и множества $A^{(a, x)}$. Поэтому очевидно, что если множество разбиений $\langle \pi_i^* \rangle$ κ -автомата $A^{(a, x)}$ разделить на классы совпадающих разбиений и сохранить по одному разбиению из каждого такого класса, то для получаемого множества разбиений π_l^* ($l = 0, \dots, j$) утверждение Леммы выполняется.

Так как произвольный автомат Мили является κ -автоматом, то из этой Леммы дословным повторением доказательства Теоремы работы [2] вытекает следующее

Предложение 3. Если $\overline{X} \cong 2$, то полугруппа K_X не обладает конечной системой образующих элементов.

Отметим, что А. Г. Курош предложил рассматривать отображения свободных полугрупп в себя, переводящие слова с одиноковыми начальными отрезками в такие же слова, но не сохраняющие обязательно длин слов. Исследованные автоматы являются в известном смысле решениями этой проблемы.

Литература

- [1] Л. Кальмар, О вложении теории автоматических цифровых вычислительных машин в алгебраическую теорию автоматов Мура, Мили и Глушкова, *Сборник „Теория конечных и вероятностных автоматов“* (Москва, 1965), 93—99.
- [2] Ф. Гечег, О группе взаимно однозначных преобразований, определенных конечными автоматами, *Кибернетика*, 1 (1965), 37—40.

(Поступило 27/VI/1966. г.)